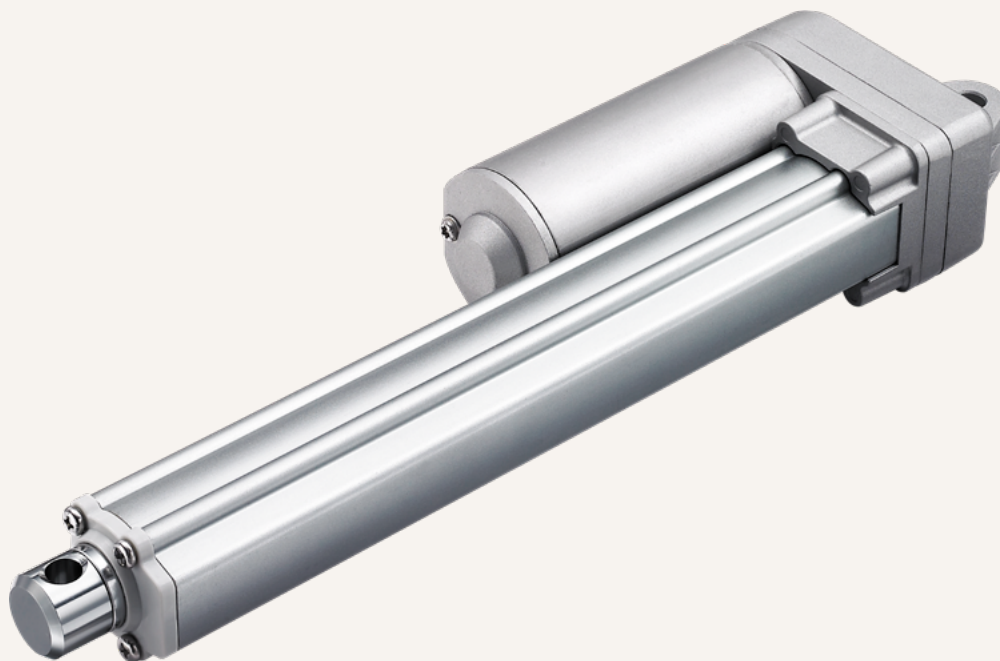


TA2P

series



產品分類

• 工業應用

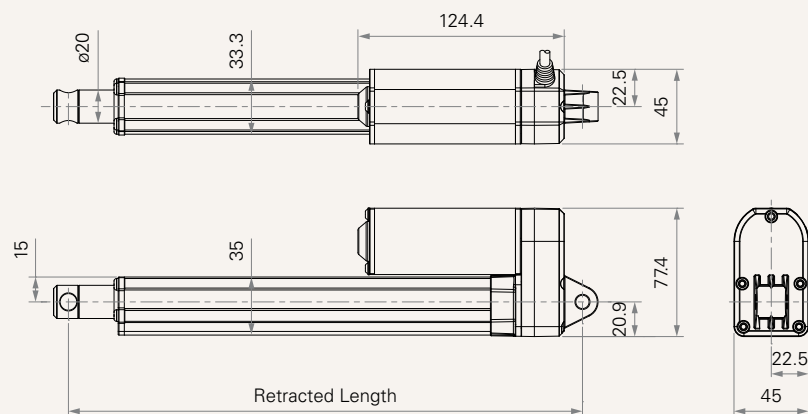
TA2P也是工業應用產品線中的其中一個產品。與TA2相較，TA2P的馬達尺寸較大，負載最大可至350公斤。TA2P適用的產業範圍為能源、打蠟機、或者其它工業設備…等。

產品特色

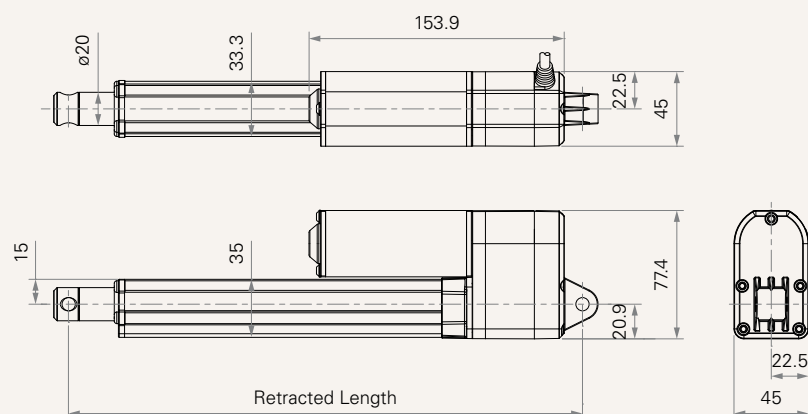
最大負載	3,500N (推力); 2,000N (拉力)
滿載時最快速度	2.4mm/s
空載時最快速度	56.5mm/s
安裝尺寸	≥ 行程 + 108mm (有雙霍爾傳感器或無訊號)
防水等級	IP66M
安規認證	UL73
行程	20~1000mm
信號輸出	機械式 pot.、NPN霍爾傳感器
電壓	12/24/36/48V DC; 12/24/48V DC (PTC)
顏色	銀
工作溫度範圍	-25°C ~ +65°C
最佳效能之工作溫度範圍	+5°C ~ +45°C

工程圖

無訊號或
有雙霍爾傳感器之尺寸
(mm)



有POT或
磁簧開關之尺寸
(mm)



負載與速度

代碼	負載 (N)		自鎖力 (N)	伸出電流(A)		伸出速度 (mm/s)	
	推力	拉力		空載 24V DC	負載 24V DC	空載 24V DC	負載 24V DC
馬達轉速 (5200RPM, duty cycle 25%)							
A	250	250	250	1.2	2.3	43.0	36.0
B	500	500	500	1.1	2.5	25.8	23.0
C	1000	1000	1000	1.1	3.0	14.0	11.8
D	1500	1500	1500	1.0	2.8	9.0	8.0
E	2000	2000	2000	1.0	2.8	7.1	6.2
馬達轉速 (6600RPM, duty cycle 25%)							
F	250	250	250	1.6	3.0	56.5	45.0
G	500	500	500	1.5	3.0	32.5	28.5
H	1000	1000	1000	1.5	3.0	16.5	14.3
K	1500	1500	1500	1.3	3.0	11.1	10.0
L	2000	2000	2000	1.3	3.0	8.8	7.7
馬達轉速 (3800RPM, duty cycle 25%)							
S	3500	2000	3500	0.8	2.8	3.2	2.4
馬達轉速 (2200RPM, duty cycle 25%)							
T	2000	2000	2000	0.3	0.9	3.2	2.3

備註

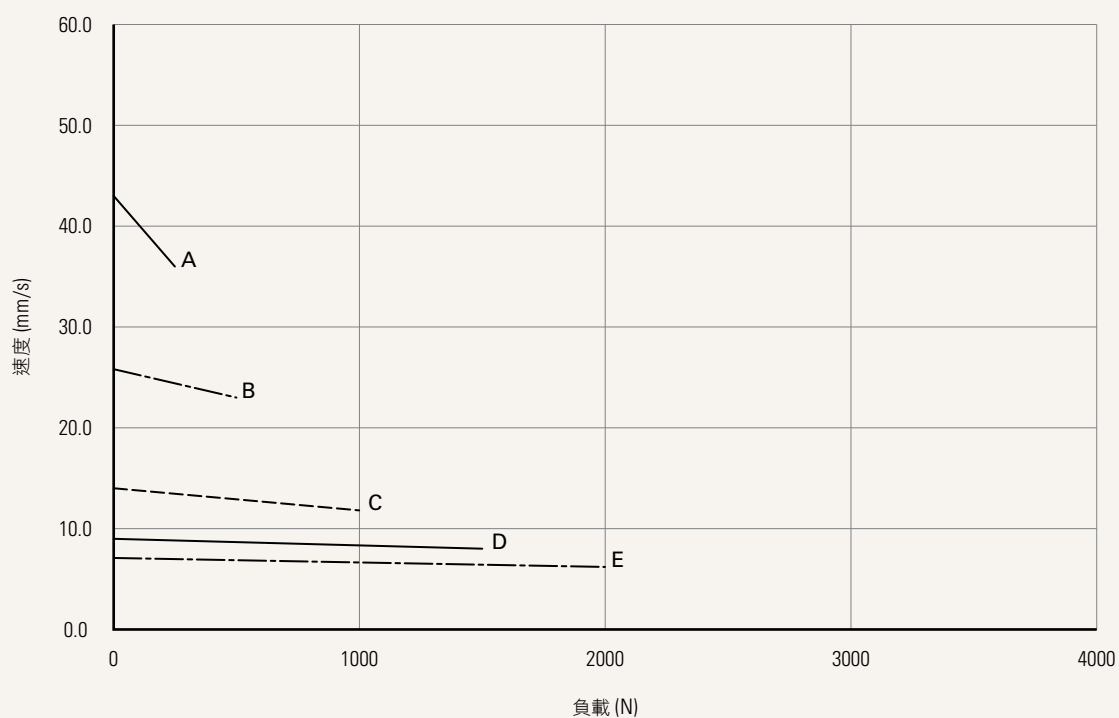
- 各參數為測試平均值，最終以成品圖為準。
- 自鎖力參數於帶短路剎車線路下測得；若搭配TiMOTION控制系統均適用。
- 表格中的電流&速度為選用24V DC馬達測出的值；使用12V DC馬達時，電流約為24V DC馬達的2倍；使用36V DC馬達時，電流約為24V DC馬達的2/3；速度約相同。
- 表格中的電流&速度為推力應用下，伸出方向的測試平均值。
- 表格與曲線圖中的電流&速度為搭配24V DC穩壓電源的測試平均值。
- 空載時噪音 ≤ 78dBA (依TiMOTION內部測試標準，環境噪音 ≤ 36dBA)。
- 標準行程：最小值 ≥ 20mm，最大值請參下表。

選項	負載 (N)	最大行程 (mm)
A, F	≤ 250	1000
B, G	≤ 750	800
C, H	≤ 1000	600
D, K	≤ 1500	500
E, L, T	≤ 2000	450
S	≤ 3500	300

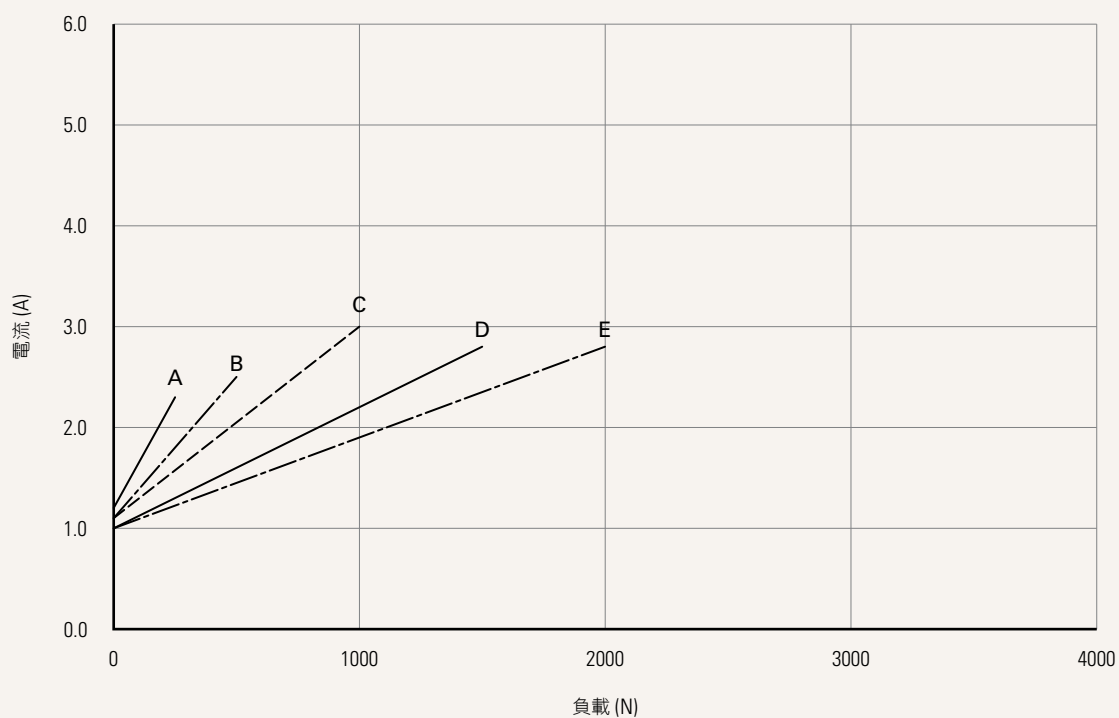
曲線圖 (24V DC)

馬達轉速 (5200RPM, duty cycle 25%)

速度 vs. 負載



電流 vs. 負載



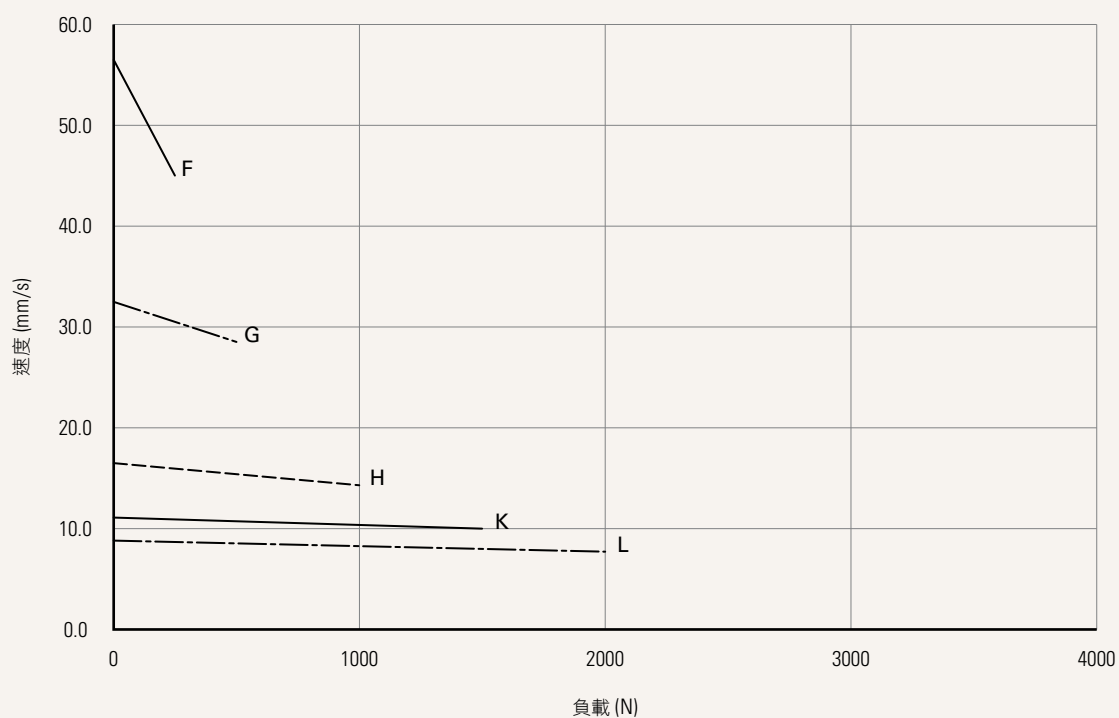
備註

1 在曲線圖中的數據為理論值

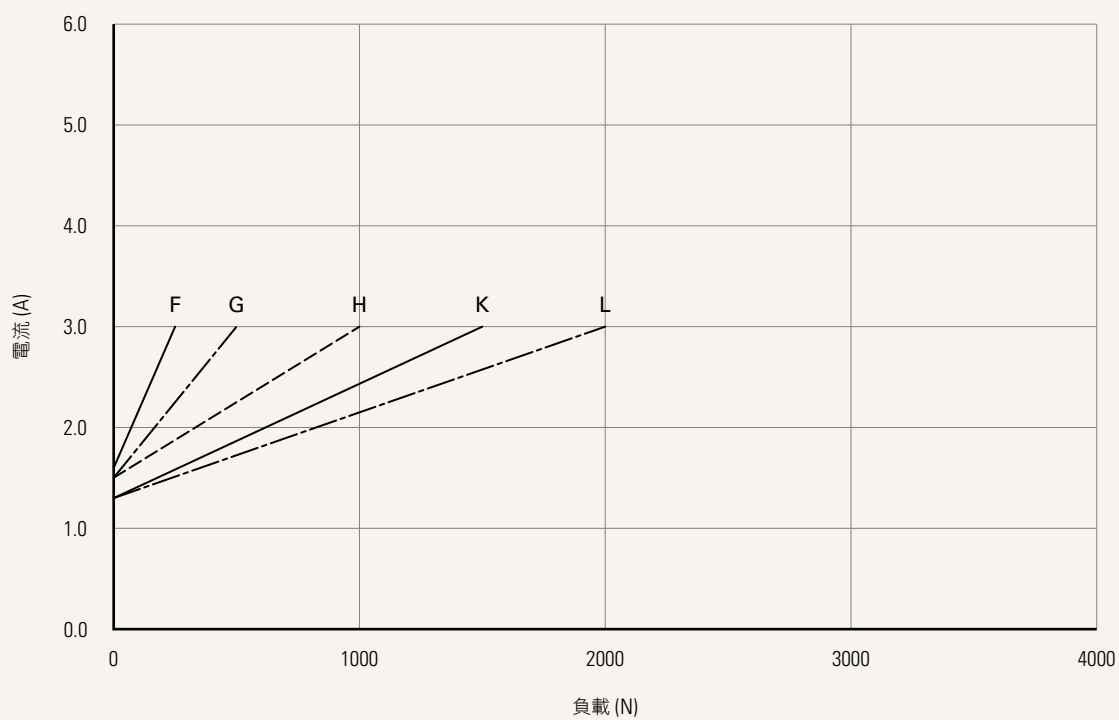
曲線圖 (24V DC)

馬達轉速 (6600RPM, duty cycle 25%)

速度 vs. 負載



電流 vs. 負載



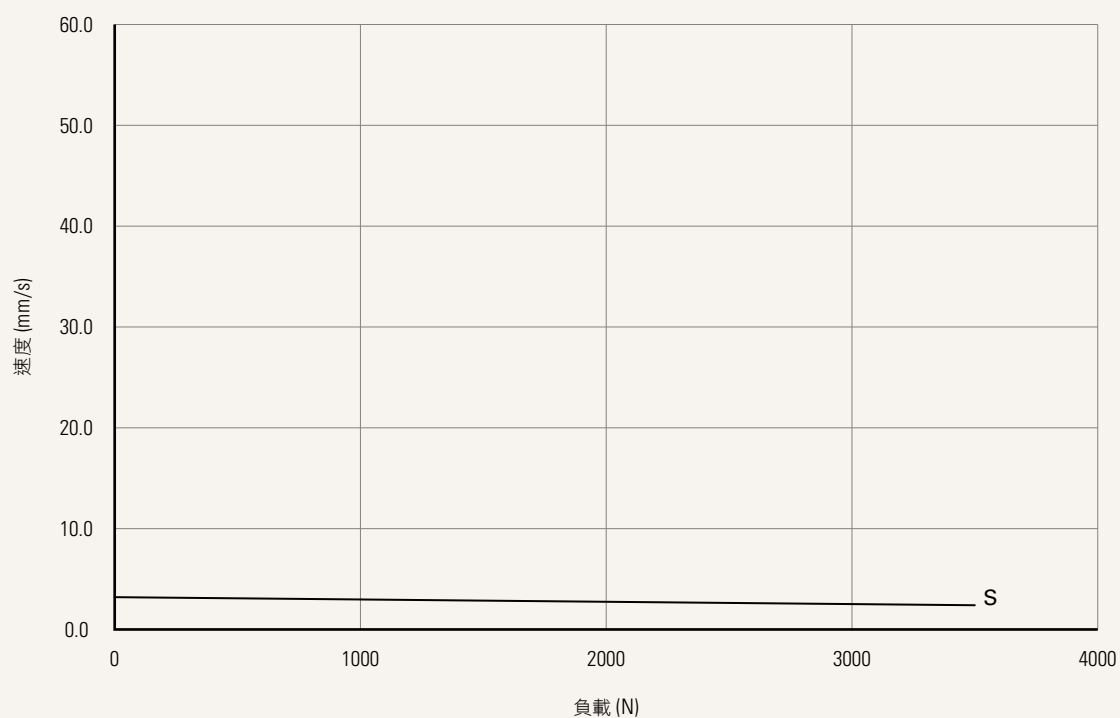
備註

1 在曲線圖中的數據為理論值

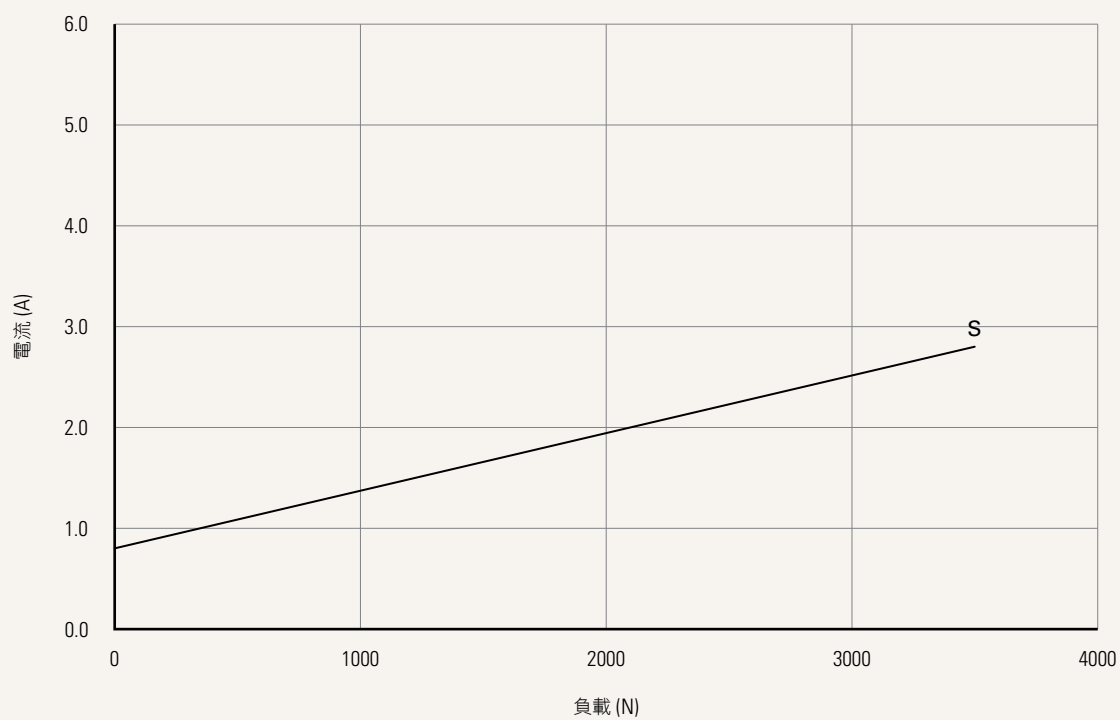
曲線圖 (24V DC)

馬達轉速 (3800RPM, duty cycle 25%)

速度 vs. 負載



電流 vs. 負載



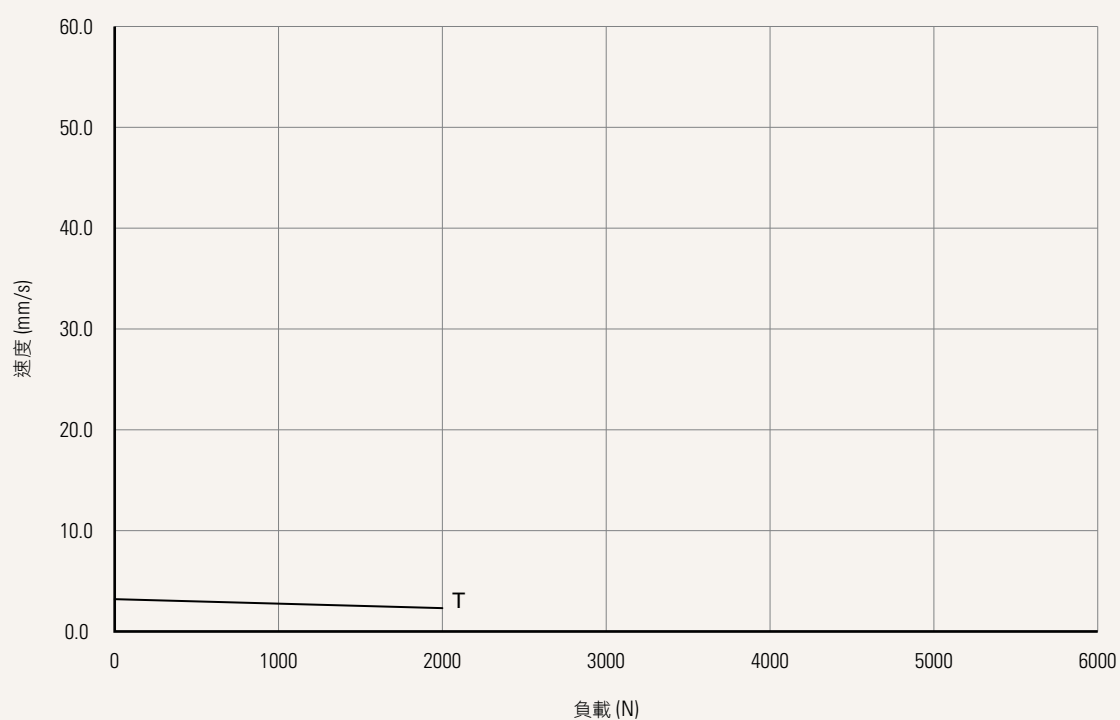
備註

1 在曲線圖中的數據為理論值

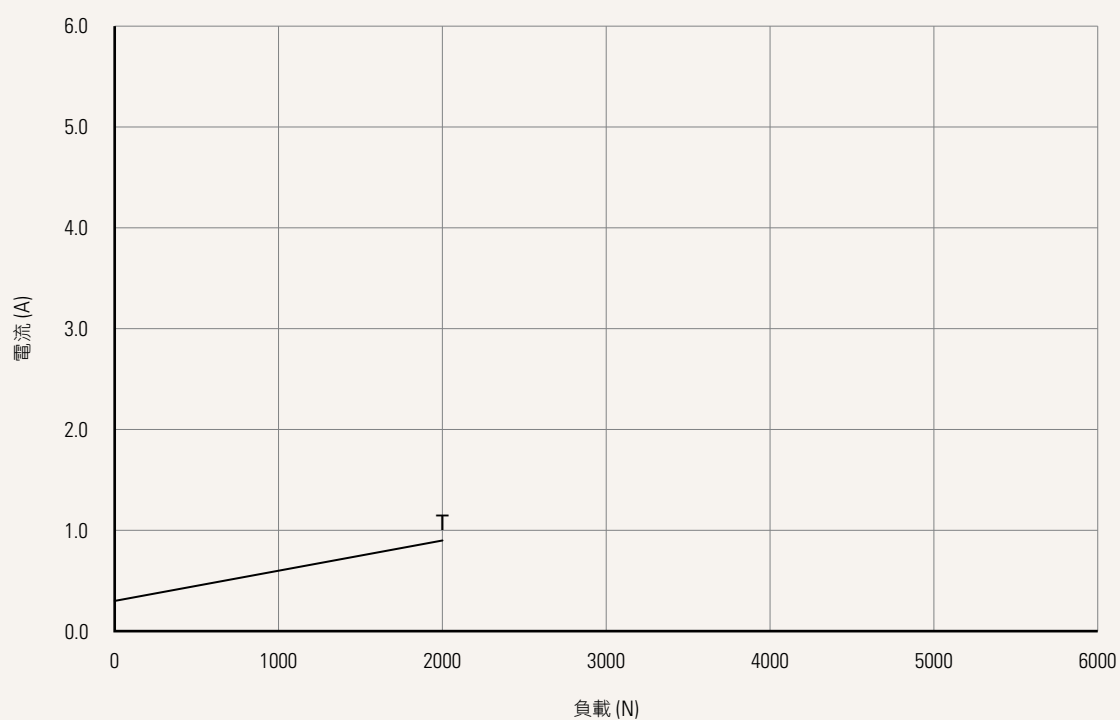
曲線圖 (24V DC)

馬達轉速 (2200RPM, duty cycle 25%)

速度 vs. 負載



電流 vs. 負載



備註

1 在曲線圖中的數據為理論值

TA2P

Version: 20240617-S

電壓	1 = 12V DC	3 = 36V DC	6 = 12V DC，PTC	8 = 48V DC，PTC
參照頁10	2 = 24V DC	4 = 48V DC	5 = 24V DC，PTC	
負載與速度	參照頁3			
行程 (mm)	參照頁3			
安裝尺寸 (mm)	參照頁9			
下端 (mm)	1 = 鋁，無槽，孔徑6.4，齒輪箱下蓋一體成型		5 = 鋁，U型，槽寬6.0，槽深10.5，孔徑8.0，齒輪箱下蓋一體成型	
參照頁10	2 = 鋁，無槽，孔徑8.0，齒輪箱下蓋一體成型			
	3 = 鋁，無槽，孔徑10.0，齒輪箱下蓋一體成型		6 = 鋁，U型，槽寬6.0，槽深10.5，孔徑10.0，齒輪箱下蓋一體成型	
	4 = 鋁，U型，槽寬6.0，槽深10.5，孔徑6.4，齒輪箱下蓋一體成型			
上端 (mm)	1 = 鋁，無槽，孔徑6.4		3 = 鋁，U型，槽寬6.0，槽深16.0，孔徑10.0	
參照頁11	2 = 鋁，無槽，孔徑8.0		4 = 鋁，U型，槽寬6.0，槽深16.0，孔徑6.4	
	6 = 鋁，無槽，孔徑 10.0		5 = 鋁，U型，槽寬6.0，槽深16.0，孔徑8.0	
下端角度 (逆時鐘)	1 = 90°	2 = 0°		
參照頁11				
極限開關功能	1 = 兩端點微動開關切停			
參照頁12	2 = 兩端點微動開關切停 + 第三個微動開關信號輸出			
	3 = 兩端點微動開關信號輸出			
	4 = 兩端點微動開關信號輸出 + 第三個微動開關信號輸出			
信號輸出	0 = 無	1 = 機械式 pot.	N = NPN 霍爾傳感器*2	
連接器	1 = DIN 6P，90°插頭		2 = 裸線粘錫	
參照頁12				
線長 (mm)	1 = 直線，300	2 = 直線，600	3 = 直線，1000	
IP等級	1 = 無	2 = IP54	3 = IP66	6 = IP66M

安裝尺寸 (mm)

1. 計算 $A+B+C = Y$
2. 最小安裝尺寸需 \geq 行程 + Y

A. 上下端

上端	下端	
	1, 2, 3	4, 5, 6
1, 2	+108	+112
3, 4, 5	+120	+124

B. 負載與行程

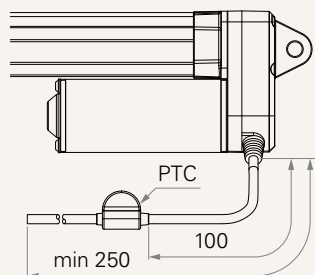
行程 (mm)	負載 (N)	
	< 3500	= 3500
20~150	-	+5
151~200	+2	+7
201~250	+2	+7
251~300	+2	+7
301~350	+12	+17
351~400	+22	+27
401~450	+32	+37
451~500	+42	+47
501~550	+52	+57
551~600	+62	+67
601~650	+72	+77
651~700	+82	+87
701~750	+92	+97
751~800	+102	+107
801~850	+112	+117
851~900	+122	+127
901~950	+132	+137
951~1000	+142	+147

C. 信號輸出

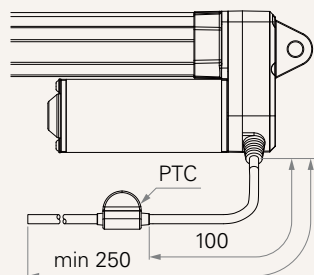
代碼	
0, N	-
1, 3	+30

電壓

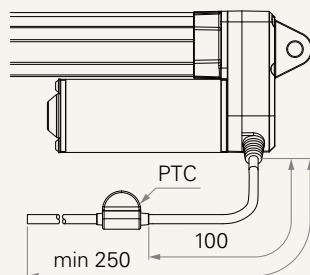
5 = 24V DC, PTC



6 = 12V DC, PTC

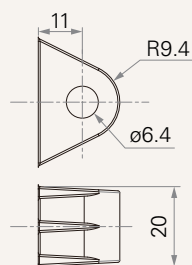


8 = 48V DC, PTC

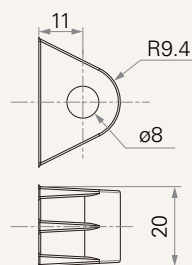


下端型式 (mm)

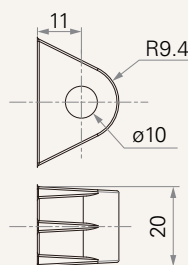
1 = 鋁，無槽，孔徑6.4，齒輪箱下蓋一體成型



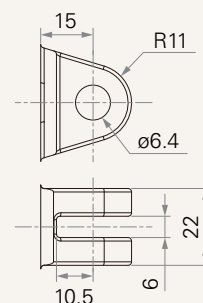
2 = 鋁，無槽，孔徑8.0，齒輪箱下蓋一體成型



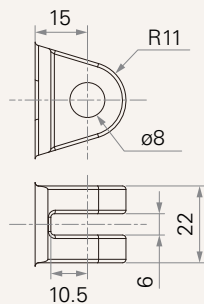
3 = 鋁，無槽，孔徑10.0，齒輪箱下蓋一體成型



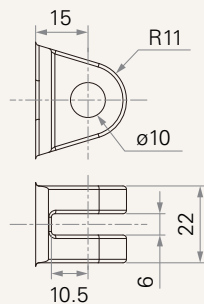
4 = 鋁，U型，槽寬6.0，槽深10.5，孔徑6.4，齒輪箱下蓋一體成型



5 = 鋁，U型，槽寬6.0，槽深10.5，孔徑8.0，齒輪箱下蓋一體成型

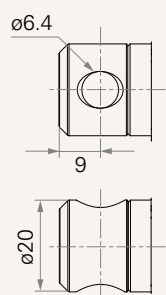


6 = 鋁，U型，槽寬6.0，槽深10.5，孔徑10.0，齒輪箱下蓋一體成型

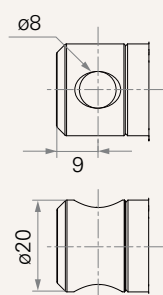


上端型式 (mm)

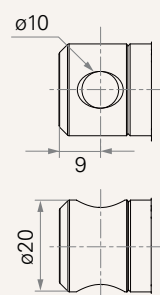
1 = 鋁，無槽，孔徑6.4



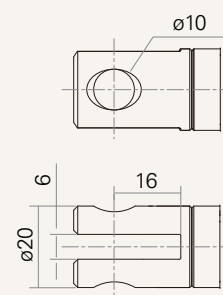
2 = 鋁，無槽，孔徑8.0



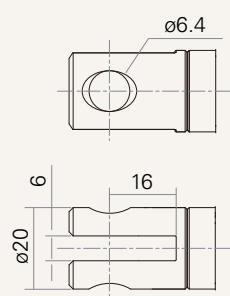
6 = 鋁，無槽，孔徑 10.0



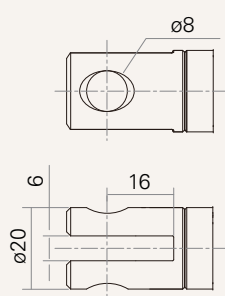
3 = 鋁，U型，槽寬6.0，槽深16.0，孔徑10.0



4 = 鋁，U型，槽寬6.0，槽深16.0，孔徑6.4

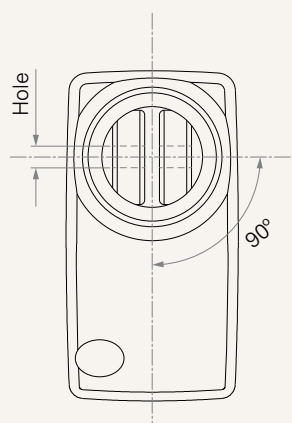


5 = 鋁，U型，槽寬6.0，槽深16.0，孔徑8.0

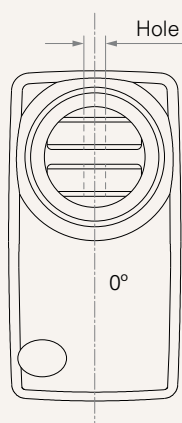


下端角度 (逆時鐘)

1 = 90°



2 = 0°

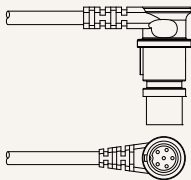


極限開關功能

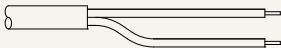
接線定義						
代碼	Pin					
	● 1 (綠)	● 2 (紅)	○ 3 (白)	● 4 (黑)	● 5 (黃)	● 6 (藍)
1	伸出時 (VDC+)	空	空	空	縮回時 (VDC+)	空
2	伸出時 (VDC+)	空	中間開關 pin B	中間開關 pin A	縮回時 (VDC+)	空
3	伸出時 (VDC+)	COM	上極限	空	縮回時 (VDC+)	下極限
4	伸出時 (VDC+)	COM	上極限	中極限	縮回時 (VDC+)	下極限

插頭 / 插座

1 = DIN 6P，90°插頭



2 = 裸線粘錫



使用條款

使用者有責任確定堤摩訊產品是否適合某項特定應用。堤摩訊謹慎地提供有關產品的最新訊息。然而，持續研發過程中為改良其產品效能，堤摩訊產品可能未經事先告知而修改或變更。因此，堤摩訊無法保證其型錄內所刊登產品之相關訊息能夠保持最正確及真實的狀態。堤摩訊保留停止銷售公司網站上，產品目錄上，或其它書面資料上所列出的任何產品的權力。